PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

11-132021

(43) Date of publication of application: 18.05.1999

(51)Int.Cl.

F01L 13/00

F01L 1/18

(21)Application number : 10-149257

(71)Applicant: AISIN SEIKI CO LTD

(22)Date of filing:

29.05.1998

(72)Inventor: MIYAJI EIJI

HATTORI TAKUMI KODAMA HISASHI TATEISHI YOSUKE

(30)Priority

Priority number: 09228442 Priority date: 25.08.1997

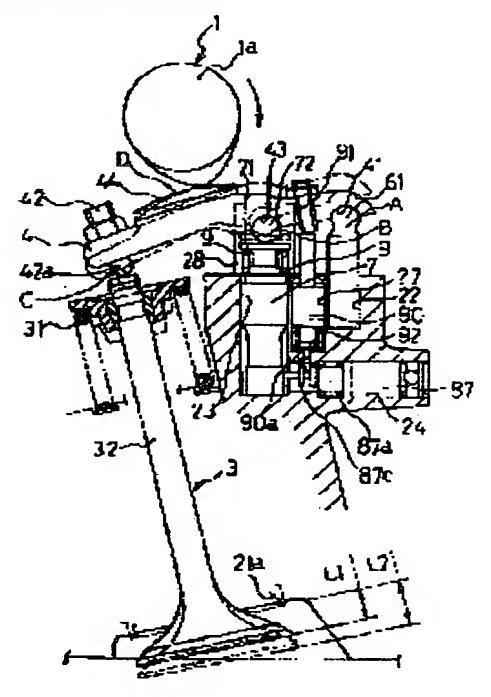
Priority country: JP

(54) VARIABLE VALVE SYSTEM FOR INTERNAL COMBUSTION ENGINE

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To permit variable operation of cam lift only when a cam is on a base circle, by a simple structure.

SOLUTION: A variable mechanism in which supporting points A, B of oscillation of a rocker arm 4 are made variable, is made up of plural supports 6, 7 which are mounted to a cylinder head so that they can support the oscillation of the rocker arm 4, and one or more of which can be moved to the cylinder head. Further, a timing control mechanism (a timing control shaft 90, a flange part 87c) which permits the movement of the support 7 only when the rocker arm 4 is slidably in contact with a base circle of a cam 1a, is provided.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

BEST AVAILABLE COPY

(19)日本国特許庁 (JP)

1/18

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平11-132021

(43)公開日 平成11年(1999)5月18日

(51) Int.Cl.⁶ F01L 13/00

識別記号

301

FΙ

F 0 1 L 13/00

301J

1/18

 \mathbf{B}

審査請求 未請求 請求項の数3 OL (全8 頁)

(21)出願番号 (22)出顧日

特顯平10-149257

平成10年(1998) 5月29日

(31)優先権主張番号 特願平9-228442 (32)優先日

平9 (1997) 8 月25日

(33)優先権主張国 日本 (JP)

(71)出顧人 000000011

アイシン精機株式会社

愛知県刈谷市朝日町2丁目1番地

(72) 発明者 宮地 永治

愛知県刈谷市朝日町2丁目1番地 アイシ

ン精模株式会社内

(72)発明者 服部 巧

愛知県刈谷市昭和町2丁目3番地 アイシ

ン・エンジニアリング株式会社内

(72)発明者 児玉 久

愛知県刈谷市朝日町2丁目1番地 アイシ

ン精機株式会社内

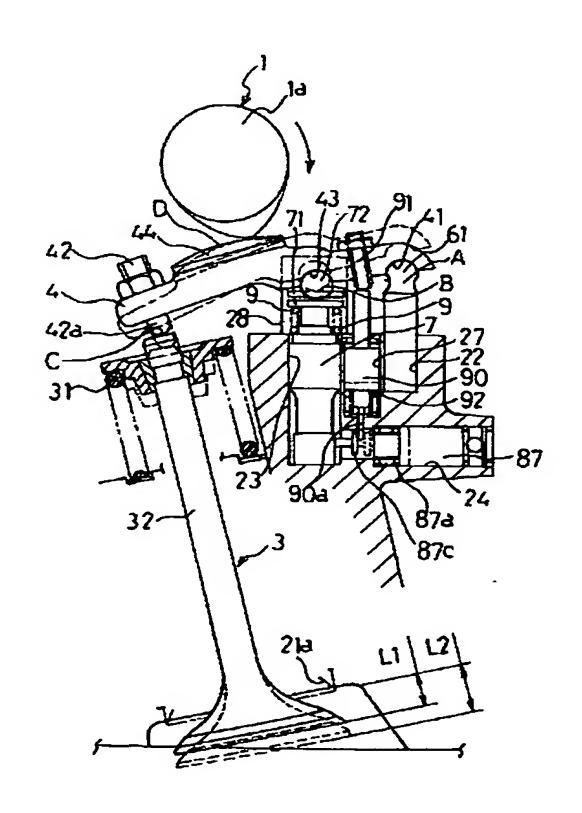
最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 内燃機関の可変動弁装置

(57)【要約】

簡単な構成でカムのベース円上のみにおいて 【課題】 リフト量の可変作動が許容されるようにすること。

【解決手段】 ロッカーアーム4の揺動支点A、Bを可 変とする可変機構5を、ロッカーアーム4の揺動を支持 可能にシリンダヘッド2に取り付けられ、その1つ以上 がシリンダヘッド2に移動可能とされた複数の支柱6、 7から構成すると共に、支柱7の移動をロッカーアーム 4がカム1aのベース円と摺接している間のみ許容する タイミング制御機構(タイミングコントロールシャフト 90、フランジ部87c)を設けた。



1

【特許請求の範囲】

【請求項1】 内燃機関のシリンダヘッド上に回転可能に配設され、クランクシャフトと同期して回転されるカムシャフトと、該カムシャフトの回転に応じ、前記カムシャフト上に一体的に設けられるカムとの摺接によって揺動されて吸排気弁をリフトさせて開閉させるロッカーアームと、該ロッカーアームの揺動支点を可変とする可変機構とを有して、前記吸排気弁のリフト量を可変とした内燃機関の可変動弁装置において、前記可変機構を、前記ロッカーアームの揺動を支持可能に前記シリンダヘッドに移動可能とされた複数の支柱から構成すると共に、前記支柱の移動を前記ロッカーアームが前記カムのベース円と摺接している間のみ許容するタイミング制御機構を設けたことを特徴とする内燃機関の可変動弁装置。

前記可変機構は、前記ロッカーアームの 【請求項2】 前記吸排気弁側端部とは反対側の端部側において前記ロ ッカーアームを支持可能に且つ、前記シリンダヘッドに 移動不能に取り付けられる固定支柱及び、前記シリンダ ヘッドに移動可能に取り付けられて、その一端に作用す 20 る油圧を保持することにより前記シリンダヘッドに対し て移動不能となり前記ロッカーアームの前記固定支柱に よる支持部より前記吸排気弁側にて前記ロッカーアーム を支持可能となる1つ以上の移動支柱からなる前記支柱 と、前記移動支柱の一端側に作用する油圧を解放して前 記移動支柱を前記シリンダヘッドに対して移動可能とさ せる解放機構とから構成され、前記タイミング制御機構 は前記解放機構の解放動作及び復帰動作を前記ロッカー アームが前記カムのベース円と摺接している間のみ許容 することを特徴とする請求項1に記載の内燃機関の可変 30 動弁装置。

【請求項3】 前記移動支柱が前記シリンダヘッドに形 成される摺動孔に摺動可能に嵌合されることにより該孔 内に前記移動支柱の一端側に形成される圧力室と、該圧 力室と前記シリンダヘッドに形成される油通路との間に 介装され該油通路から前記圧力室への油流通のみを許容 する一方向弁とを更に備え、前記解放機構はその一端に で前記一方向弁を押動して開弁させる解放位置と、その 一端が前記一方向弁から離間して前記一方向弁の閉弁を 維持する復帰位置とに移動可能に前記シリンダへッドに 40 取り付けられるプランジャーを備え、前記タイミング制 御機構は前記シリンダヘッドに形成される制御孔内に移 動可能に嵌合されて、その一端が常時ロッカーアームに 当接されるようにスプリングにより付勢されると共に、 前記ロッカーアームの前記カムによる揺動時にのみ前記 スプリングに抗して前記制御孔内を移動してその他端に て前記プランジャーに係合して前記プランジャーの移動 を阻止する制御軸を有することを特徴とする請求項2に 記載の内燃機関の可変動弁装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、内燃機関のクランクシャフトと同期して開閉駆動される吸排気弁のリフト量を可変とする可変動弁装置に関する。

2

[0002]

【従来の技術】従来、この種の可変動弁装置としては、特開平6-280523号公報に示されるものが知られている。この装置は、内燃機関のクランクシャフトと同期して回転されるカムと、該カムの回転によって揺動されて弁をリフトさせるロッカーアームと、該ロッカーアームの揺動支点を可変とする可変機構とを有して、弁のリフト量を調整可能としたものである。

【0003】この従来装置において、可変機構は、ロッカーアームの仮想の揺動支点を規定すると共にロッカーアームを支持する多数の支持リンクで構成されており、この多数の支持リンクの動きによりロッカーアームの揺動支点を可変とさせることで弁のリフト量を調整している。

[0004]

50

【発明が解決しようとする課題】しかし、上記した従来 装置であると、ロッカーアームの揺動支点を可変とさせ るために多数の支持リンクを必要とするので、構造が複 雑で部品点数が多く、コスト的にもスペース的にも不利 なものである。また、多数の支持リンクによりロッカー アームの揺動支点を仮想に規定するため、各リンクの連 結部位に存在するガタがロッカーアームの揺動支点を移 動させてしまう恐れがあり、この結果、弁のリフト量が 安定せず、微妙に変化する恐れがあった。

【0005】これら問題を解決するため、本出願人は鋭 意努力を重ね、特願平8-295421号にて、より簡 単な構造でロッカーアームの揺動支点を可変とさせる新 規な可変動弁装置を提案した。この可変動弁装置におい ては、可変機構が、一端にてロッカーアームの揺動を支 持可能にシリンダヘッドに取り付けられ、その1つ以上 がシリンダヘッドに移動可能とされた複数の支柱から構 成されている。支柱は、その他端側に作用される油圧を 保持することによりシリンダヘッドに対して移動不能と. なってロッカーアームの揺動を支持可能となり、同油圧 を解除することによりシリンダヘッドに対して移動可能 となってロッカーアームの揺動を支持不能となる。これ により、各支柱の他端に作用する油圧を夫々保持又は解 除し、ロッカーアームの揺動を支持する支柱を適宜選択 することによって、簡単な構造でロッカーアームの揺動 支点が可変とされる。

【0006】ところが、上記した可変動弁装置においては、可変機構の支柱に作用する油圧の保持・解除が弁のリフト中であっても任意に行われるため、例えば、移動不能とされた支柱がロッカーアームの揺動支点となって弁がローリフト状態でリフト中に、それまで移動可能とされていた別の支柱の他端に油圧が保持されて移動不能

3

とされると、その時点からロッカーアームの揺動支点は別の支柱に切換わり弁のリフト (ハイリフト) が継続される。そのため、リフト量が安定しないばかりでなく、動弁系全体寸法が不一致となり、カムがベース円に復帰し弁が着座する時に打音の発生又は破損が生じる恐れがある。この問題は、例えば、特開平7-49012号公報に示されるように1つの弁につき1つの電磁弁により支柱の他端に作用する油圧の保持・解除を制御し且つ、リフト中は電磁弁を作動させないように制御してリフト可変作動を禁止することで解決することは可能であるが、この可変動弁装置を1気筒4弁の内燃機関の動弁装置に適用する場合、各弁に電磁弁が1つ必要となることから、部品点数が増加してコストが増大すると共に、制御の複雑化を招く。

【0007】それゆえ、本発明は当該可変動弁装置において、簡単な構成でカムのベース円上のみにおいてリフト量の可変作動が許容されるようにすることを、その課題とする。

[0008]

【課題を解決するための手段】上記課題を解決するため 20 に講じた本発明の技術的手段は、内燃機関のシリンダへッド上に回転可能に配設され、クランクシャフトと同期して回転されるカムシャフトと、該カムシャフトの回転に応じ、前記カムシャフト上に一体的に設けられるカムとの摺接によって揺動されて吸排気弁をリフトさせて開閉させるロッカーアームと、該ロッカーアームの揺動支点を可変とする可変機構とを有して、前記吸排気弁のリフト量を可変とした内燃機関の可変動弁装置において、前記可変機構を、前記ロッカーアームの揺動を支持可能に前記シリンダへッドに取り付けられ、その1つ以上が 30 前記シリンダへッドに移動可能とされた複数の支柱から構成すると共に、前記支柱の移動を前記ロッカーアームが前記カムのベース円と摺接している間のみ許容するタイミング制御機構を設けたことである。

【0009】上記した手段において、前記可変機構を、前記ロッカーアームの前記吸排気弁側端部とは反対側の端部側において前記ロッカーアームを支持可能に且つ、前記シリンダヘッドに移動不能に取り付けられる固定支柱及び、前記シリンダヘッドに移動可能に取り付けられて、その一端に作用する油圧を保持することにより前記なリングへッドに対して移動不能となり前記ロッカーアームの前記固定支柱による支持部より前記吸排気弁側にて前記ロッカーアームを支持可能となる1つ以上の移動支柱からなる前記支柱と、前記移動支柱の一端側に作用する油圧を解放して前記移動支柱を前記シリンダヘッドに対して移動可能とさせる解放機構とから構成し、前記タイミング制御機構を前記解放機構の解放動作及び復帰動作を前記ロッカーアームが前記カムのベース円と摺接している間のみ許容するようにしても良い。

【0010】また、更に上記した手段において、前記移 50

動支柱が前記シリンダヘッドに形成される摺動孔に摺動 可能に嵌合されることにより該孔内に前記移動支柱の一 端側に形成される圧力室と、該圧力室と前記シリンダへ ッドに形成される油通路との間に介装され該油通路から 前記圧力室への油流通のみを許容する一方向弁とを更に 備え、前記解放機構がその一端にて前記一方向弁を押動 して開弁させる解放位置と、その一端が前記一方向弁か ら離間して前記一方向弁の閉弁を維持する復帰位置とに 移動可能に前記シリンダヘッドに取り付けられるプラン ジャーを備え、前記タイミング制御機構が前記シリンダ ヘッドに形成される制御孔内に移動可能に嵌合されて、 その一端が常時ロッカーアームに当接されるようにスプ リングにより付勢されると共に、前記ロッカーアームの 前記カムによる揺動時にのみ前記スプリングに抗して前 記制御孔内を移動してその他端にて前記プランジャーに 係合して前記プランジャーの移動を阻止する制御軸を有 するようにしても良い。

【0011】上記した手段によれば、可変機構の支柱の移動が、タイミング制御機構によりロッカーアームがカムのベース円と摺接している間のみ許容されるので、リフト中でのリフト量可変作動が禁止され、安定したリフト量が得られる。

[0012]

【発明の実施の形態】以下、本発明に従った内燃機関の可変動弁装置を吸気弁3に適用した一実施形態を図面に基づき、説明する。

【0013】図1において、可変動弁装置は、内燃機関 のシリンダヘッド2上に回転可能に配設され、クランク シャフト(図示しない)と同期して回転されるカムシャ フト1と、該カムシャフト1の回転に応じ、カムシャフ ト1上に一体的に設けられるカム1aとの摺接によって 揺動されてシリンダヘッド2に形成された吸気孔21を 開閉する吸気弁3をバルブスプリング31に抗してリフ トさせるロッカーアーム4と、ロッカーアーム4の揺動 支点Aを可変とする可変機構5を備えている。ロッカー アーム4は、吸気弁3側の端部(図示左端である長手方 向の一端)が吸気弁3の軸部32上に位置するように配 置されており、この端部に吸気弁3の軸部32の先端部 3 2 a と 当接する球状の突部 4 2 a を一端側に有する調 整スクリュー42が設けられている。また、吸気弁3側 端部とは反対側の端部(図示右端である長手方向の他 端)には、後述する固定支柱6が支承される半球状の凹 部41と、ロッカーアーム4の長手方向に直交して延在 し、後述する可動支柱7が円柱状のピン72を介して支 承される凹部43が設けられている。この凹部41及び 43は、ロッカーアーム4の長手方向に直列に形成され ており、凹部43が凹部41よりも吸気弁3側に位置し ている。

【0014】可変機構5は、ロッカーアーム4とシリンダヘッド2との間に配設され、第1の揺動支点Aを構成

する固定支柱6と第2の揺動支点Bを構成する移動支柱7(ピン72)とから主として構成されている。

【0015】図1及び図2に示されるように、固定支柱 6は、一端に球状のジョイント部61を備えており、ロ ッカーアーム4に向けて延在するようにシリンダヘッド 2に形成された孔22内にシリンダへッド2のロッカー アーム4と対向する面からその他端側を圧入されて固定 されている。移動支柱7は、一端に大径の円板部71を 備えており、ロッカーアーム4に向けて延在するように シリンダヘッド2に形成された孔23内にその他端側を 油圧リフタ8を介してロッカーアーム4の長手方向と直 交する方向(図1示上下方向)に移動可能に支持されて いる。この固定支柱6と移動支柱7とは、移動支柱7が 固定支柱6よりも吸気弁3側に位置するように配置され ており、移動支柱7の移動に応じて、固定支柱6のジョ イント部61のロッカーアーム4の凹部41による支持 は解除可能となっている。移動支柱7の円板部71上に はロッカーアーム4の長手方向に直交する向きにピン7 2が配設されており、該ピン72の外周面の一部がロッ カーアーム4の凹部43に回転可能に支持されている。 ピン72の両端は、図2及び図3に示すように、シリン ダヘッド2のロッカーアーム4と対向する面にロッカー アーム4の長手方向に平行に突設された一対のガイド2 8に形成されるガイド孔28a内に嵌入している。ガイ ド孔28aは、第1の揺動支点Aを中心とする円弧状に 形成されており、後述するように移動支柱7が移動し口 ッカーアーム 4 が第 1 の揺動支点 A (固定支柱 6 のジョ イント部61)を支点として揺動する時、ガイド孔28 aに沿ってピン72が円板部71上を滑動又は転動する ことで、第1の揺動支点Aを支点とするロッカーアーム 30 4の揺動が阻害されないようになっている。尚、ガイド 孔28aから突出するピン72の両端外周には固定リン グ29が嵌着されており、ピン72の軸方向の移動が規 制されている。

【0016】油圧リフタ8は、図6に示されるように、 孔23内に圧入固定され且つその内孔内に移動支柱7を 移動可能に支持するボディ81を備えている。このボデ ィ81は、その内孔と移動支柱7の他端との間に圧力室 82を形成しており、また、その外周に形成される環状 溝と孔23との間にリザーバ室83を形成している。ボ 40 ディ81には、圧力室82とリザーバ室83とを連通さ せる通路84が形成されており、この通路84中には通 路84を開閉可能なチェックボール85が配設されてい る。圧力室82内には、圧力室82を満たす程度の量の 圧油が充填されており、この圧油は通路84を介してリ ザーバ室83と圧力室82との間を行き来する。チェッ クボール85は、ボディ81に固定されるリテーナに一 端を係止されるスプリング86により通路84のリザー パ室83側の開口84aをボディ81との当接で閉じる ように付勢されている。これにより、リザーパ室83と 50

圧力室82との連通は、チェックボール85により常時 閉じられることになり、また、チェックボール85をス プリング86の付勢力に抗して動かすことにより開かれ ることになる。圧力室82内に充填される圧油は、圧力 室82とリザーバ室83との連通がチェックボール85 により閉じられた状態でロッカーアーム4から移動支柱 7に加わる荷重に抗する圧力を移動支柱 7に作用させ る。移動支柱7の円板部71とボディ81との間には、 スプリング9が配設されており、移動支柱7はこのスプ リング9の付勢力により円板部71がピン72を凹部4 3に押圧させる方向(図1示上方向)に常時付勢されて いる。尚、図6中、88はリザーバ室83に常時連通す るようにシリンダヘッド2に形成される排出孔である。 【0017】シリンダヘッド2には、孔23に直交し、 その小径部側一端がリザーバ室83に開口するように段 付き状の孔24が形成されている。孔24内にはその一 端側に小径部及びリザーバ室83を貫通してチェックボ ール85をスプリング86に抗して移動可能なピン部8 7 b を有する段付状の油圧プランジャー8 7 が移動可能 に嵌挿されている。孔24の開口端にはプラグ25が圧 入固定されており、これにより孔24内に油圧プランジ ャー87の他端とプラグ25との間に油圧室18が形成 されている。油圧室18は図1に示す油圧源(オイルポ ンプ)100にシリンダヘッド2に形成される通路26 及び切換弁101を介して連通されている。油圧プラン ジャー87の大径部と孔24の段部との間にはスプリン グ87aが張設されており、これにより油圧プランジャ -87は常時プラグ25側へ付勢されている。油圧室1 8に油圧源100からの油圧が付与されていない時に は、図6に示すように油圧プランジャー87はスプリン グ87aにより図示右方へ付勢されてその他端を孔24 の内面に嵌着されたスナップリング89に当接すると共 に、ピン部87bの先端がチェックボール85から離間 している。油圧室18に油圧源100からの油圧が付与 されると、図7に示すように油圧プランジャー87はス プリング87aに抗して図示左方へ移動して、ピン部8 7 b がチェックボール85をスプリング86に抗して移 動させ、圧力室82とリザーバ室83とを連通させる。

【0018】シリンダヘッド2には、孔22と孔23との間に平行に孔27が形成されている。孔27の底部には孔24の小径部に連通される貫通孔が形成されていると共に、リザーバ室83に連通される連通孔が形成されている。孔27にはタイミングコントロールシャフト90が移動可能に嵌挿されている。タイミングコントロールシャフト90は、その一端にロッカーアーム4に向けて延在する突部を有すると共に、その他端に貫通孔を貫通し、孔24の小径部に突出可能なコントロール部90aを有している。孔27の底部とタイミングコントロー

尚、油圧プランジャー87及びスプリング87a等は、

本発明の解放機構を構成している。

6

8

ルシャフト90との間にはコントロールシャフトスプリ ング92が張設されており、これによりタイミングコン トロールシャフト90は孔27の開口端内周に嵌着され たスナップリング93に係止されるように常時ロッカー アーム4に向けて付勢されている。図3に示すように、 ロッカーアーム4の凹部41、43が形成される部分の 間には調整スクリュー91が設けられており、ロッカー アーム4のカムフォロア部44がカム1aのベース円1 bに摺接している状態において、調整スクリュー91の 一端球状部がタイミングコントロールシャフト90の一 端突部に当接されている。これにより、カム1aがロッ カーアーム4のカムフォロア部44に摺接してロッカー アーム4が揺動されると、調整スクリュー91によりタ イミングコントロールシャフト90がコントロールシャ フトスプリング92に抗して孔27内を底部に向けて移 動し、コントロール部90aが孔24の小径部内に突出 する。油圧プランジャー87のピン部87bの外周には コントロール部90aと係合して油圧プランジャー87 の移動を規制するフランジ部87cが形成されている。 尚、フランジ部87c、タイミングコントロールシャフ ト90及びコントロールシャフトスプリング92等は、 本発明のタイミング制御機構を構成している。

【0019】以上の構成から成る本実施形態の作用を以下、説明する。

【0020】図4及び図6において、油圧源100から の油圧が油圧室18に付与されていない場合(切換弁1 01により油圧室18が油溜めに連通されている場合) には、油圧プランジャー87はスプリング87aの付勢 力により図6に示す位置及び図4に破線で示す位置にあ り、圧力室82とリザーバ室83との連通がチェックボ 30 ール85により遮断された状態にある。このため、移動 支柱7は、圧力室82内の圧油によりボディ81に対し て移動不能に保持される。この状態において、カムシャ フト1の回転により、カム1aがカムフォロア部44に 摺接してロッカーアーム4を押し下げようとすると、ロ ッカーアーム4は凹部43とピン72との支持部位、つ まりロッカーアーム4に設けられた調整スクリュー42 の端部42aと吸気弁3の軸部先端32aとの当接部位 (作用点C) に近い揺動支点Bを中心として図4に破線 で示すようにロッカーアーム4が揺動される。これによ 40 り、吸気弁3はL2のリフト量(ハイリフト)で吸気孔 21を開閉する。この時、固定支柱6は、作用点Cに対 して揺動支点Bを挟んで位置していることから、ロッカ ーアーム4の揺動は固定支柱6のジョイント部61から 凹部41が離れる、つまり支持解除される方向となる。 よって、ロッカーアーム4の揺動が固定支柱6により拘 束されるようなことはない。

【0021】また、上記したハイリフト中において、油 圧源100からの油圧が油圧室18へ付与されても、ロ ッカーアーム4に設けられた調整スクリュー91により タイミングコントロールシャフト90が押し下げられ、図4に破線で示すようにコントロール部90aが油圧プランジャー87のフランジ部87cに係合し油圧プランジャー87の移動を拘束しているので、リフト中にリフト量が変化されることはない。カムシャフト1が更に回転してリフトが終了し、カム1aのベース円1bが再びロッカーアーム4のカムフォロア部44に摺接すると、タイミングコントロールシャフト90がコントロールシャフトスプリング92により押し上げられ、コントロール部90aとフランジ部87cとの係合が解除され、油圧プランジャー87がスプリング87aに抗してチェックボール85側に移動される。

【0022】カム1aのベース円1bが再びロッカーア ーム4のカムフォロア部44に摺接している状態におい て、油圧源100から油圧室18に付与される油圧によ り油圧プランジャー87がスプリング87aに抗して移 動すると、図7に示すようにピン部87bがチェックボ ール85をスプリング86に抗して移動させ、圧力室8 2とリザーバ室83とを通路84を介して連通させる。 これにより、圧力室82を満たしていた圧油がリザーバ 室83に流入するようになり、移動支柱7の他端に作用 していた圧油による圧力が消失する。この状態におい て、カムシャフト1の回転により、カム1aがカムフォ ロア部44に摺接してロッカーアーム4を押し下げよう とすると、ロッカーアーム4は凹部41とジョイント部 61との支持部位、つまりロッカーアーム4に設けられ た調整スクリュー42の端部42aと吸気弁3の軸部先 端32aとの当接部位(作用点C)から揺動支点Bより も離れた揺動支点Aを中心として図4に実線で示すよう にロッカーアーム4が揺動される。これにより、吸気弁 3はL1のリフト量(ローリフト)で吸気孔21を開閉 する。この時、移動支柱7は、圧油による圧力の消失で ボディ81に対して移動自在となっているので、ロッカ ーアーム4の揺動に合わせてスプリング9の付勢力に抗 して図7に示すように移動すると共に (ロストモーショ ン)ガイド孔28aに沿ってピン72が円板部71上を 滑動又は転動する。よって、ロッカーアーム4の揺動が 移動支柱 7 により拘束されるようなことはない。

【0023】また、上記したローリフト中において、油圧室18が切換弁101により油溜めに連通されても、ロッカーアーム4に設けられた調整スクリュー91によりタイミングコントロールシャフト90が押し下げられ、図4に実線で示すようにコントロール部90aが油圧プランジャー87のフランジ部87cに係合し油圧プランジャー87のスプリング87aの付勢力による移動(復帰)を拘束しているので、上記したローリフト状態が維持され、リフト中にリフト量が変化されることはない。カムシャフト1が更に回転してリフトが終了し、カム1aのベース円1bが再びロッカーアーム4のカムフォロア部44に摺接すると、タイミングコントロールシ

ャフト90がコントロールシャフトスプリング92によ り押し上げられ、コントロール部90aとフランジ部8 7 c との係合が解除され、油圧プランジャー8 7 がスプ リング87aにより復帰し、チェックボール85が圧力 室82とリザーバ室83の連通を遮断する。

【0024】図4に示す吸気弁3のリフトを図解する と、図5に示すようになる。図5に示すように、揺動支 点A又は揺動支点Bを選択することで吸気弁3のリフト 量がL1 (ローリフト) とL2 (ハイリフト) の2段階 に可変とされる。よって、カム1aとカムフォロア部4 4との摺接部位(力点D)を移動させて吸気弁3のリフ ト量を可変とさせるものよりも簡単な構造でより確実な リフト量可変作動を得ることができる。また、本実施形 態においては、ロッカーアーム4の揺動に応じてタイミ ングコントロールシャフト90によって油圧プランジャ 一87の移動を拘束するので、リフト中にリフト量が可 変とされる、特に移動支柱7のロストモーションによる ローリフト中に移動支柱7のロストモーションが阻止さ れてハイリフトに切換わることが確実に防止される。こ れにより、移動支柱7のロストモーション中(移動支柱) 7がボディ81に対して沈下した状態)にハイリフトに 切換わることにより動弁系全体寸法が不一致となり、カ ムがベース円に復帰し弁が着座する時に打音の発生又は 破損が生じることが確実に防止される。しかも、油圧室 18を油圧源100又は油溜めに選択的に連通させる切 換弁101は一つでよく、該切換弁101はリフト状態 に関係なく、内燃機関の回転数及び負荷に応じて適宜切 換制御されればよいので、コストの増大を同時に防止す ることができると共に、制御の簡素化を図ることができ る。

【0025】上記実施形態においては、本発明を吸気弁 3に適用した形態を説明したが、排気弁に適用できるこ とはいうまでもない。また、移動支柱7に加えて更に移 動支柱を追加して多段(3段階以上)に吸気弁又は排気 弁のリフト昼を可変することができることもいうまでも ない。

[0026]

【発明の効果】以上の如く、本発明によれば、ロッカー アームの揺動を支持可能であり、その1つ以上がシリン ダヘッドに移動可能とされる複数の支柱を設け、移動可 40 83 リザーバ室(油通路) 能な支柱の移動を制御して複数の支柱のうちの一つを選 択することでロッカーアームの揺動支点を可変とするよ うにしたので、従来に比べて簡単な構造の少ない部品点 数でロッカーアームの揺動支点を可変とさせることがで きる。これにより、従来に比べてコスト的にもスペース 的にも有利なものとすることができる。また、従来に比 べて構成部材間のガタも少なく、より安定したリフト量 を得ることができる。

【0027】また、支柱の移動をロッカーアームがカム のベース円と摺接している間のみ許容するタイミング制 御機構を設けたことにより、リフト中にリフト量が変化 される、特にローリフト中にハイリフトに切換わること が確実に防止される。これにより、ローリフト中にハイ リフトに切換わることにより動弁系全体寸法が不一致と なり、カムがベース円に復帰し弁が着座する時に打音の 発生又は破損が生じることが確実に防止され、簡単な構 成で当該可変動弁装置の信頼性を向上することができ

【図面の簡単な説明】

る。

【図1】本発明に従った内燃機関の動弁装置の一実施形 態を示す断面図である。

【図2】図1に示す一実施形態におけるロッカーアーム 部分の拡大図である。

【図3】図1に示す一実施形態におけるロッカーアーム の上面図である。

【図4】図1に示す一実施形態の作動を示す断面図であ る。

【図5】図1に示す一実施形態における弁のリフト状態 を示す図である。

【図6】図1に示す一実施形態における移動支柱、固定 支柱、タイミング制御機構及び解放機構を示す断面図で ある。

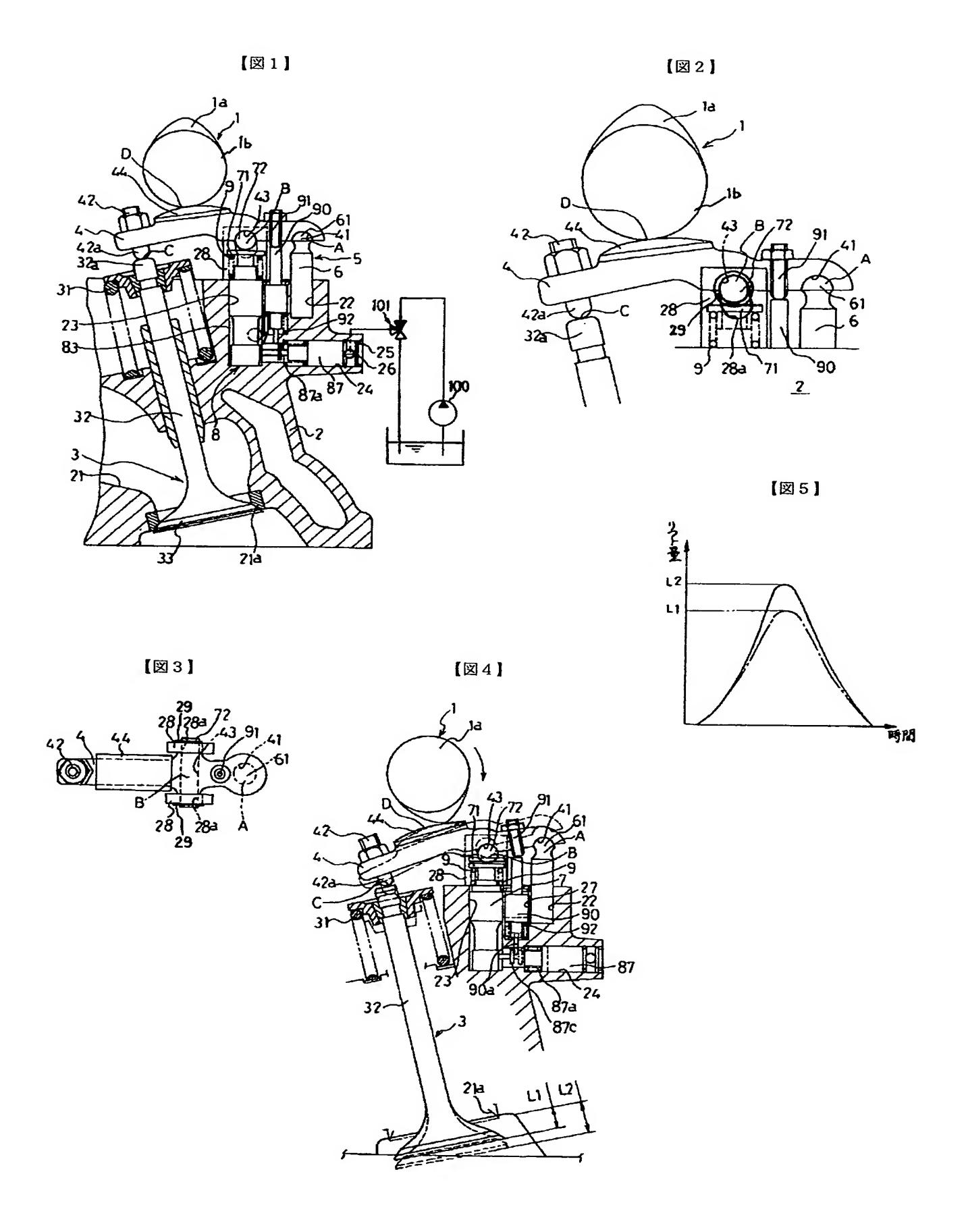
【図7】図1に示す一実施形態における移動支柱、固定 支柱、タイミング制御機構及び解放機構を示す断面図で ある。

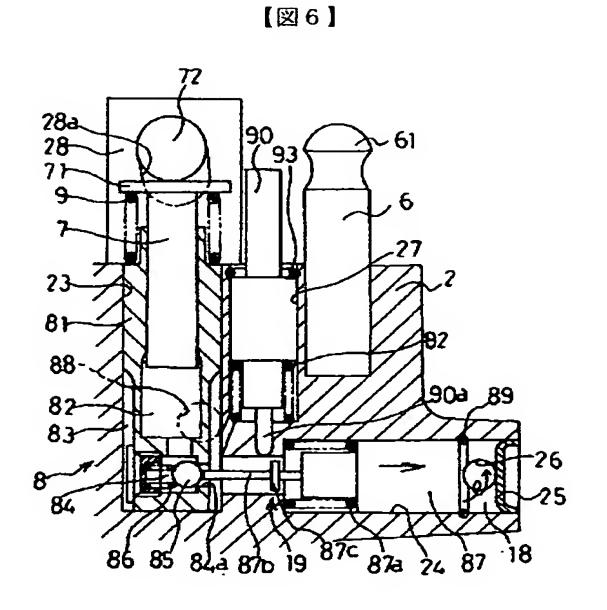
【符号の説明】

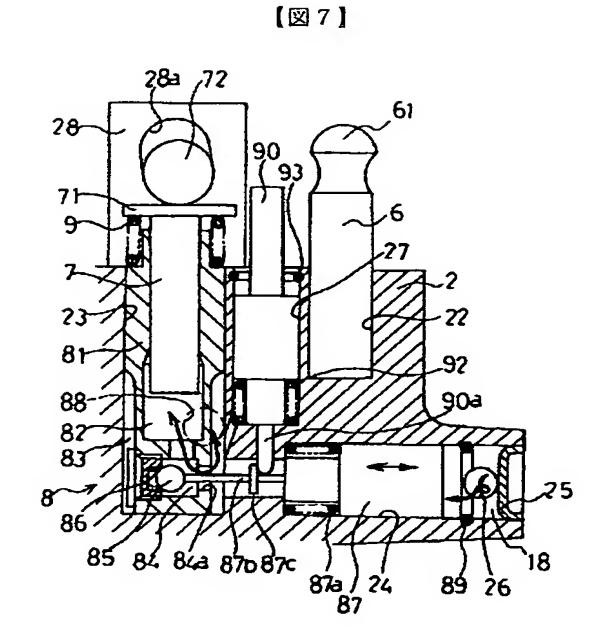
- 1 カムシャフト
- 1a 力ム
 - 2 シリンダヘッド
 - 3 吸気弁(吸排気弁)
 - 4 ロッカーアーム
 - 5 可変機構
 - 6 固定支柱(支柱)
 - 7 移動支柱(支柱)
 - 8 油圧リフタ(移動支柱)
 - 81 ボディ
 - 8 2 圧力室
- - 85 チェックボール(一方向弁)
 - 87 油圧プランジャー(解放機構、プランジャー)
 - 87c フランジ部 (タイミング制御機構)
 - 90 タイミングコントロールシャフト (タイミング制) 御機構、制御軸)
 - 90a コントロール部 (タイミング制御機構、制御 軸)

A、B 揺動支点

10







フロントページの続き

(72)発明者 立石 洋介 愛知県刈谷市朝日町2丁目1番地 アイシ ン精機株式会社内